PAT-NO:

JP402037964A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 02037964 A

TITLE:

AUTOMATIC SOLDERING LEVEL ADJUSTING DEVICE

PUBN-DATE:

February 7, 1990

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

FUЛТА, ТОЅНІО

ASSIGNEE-INFORMATION:

COUNTRY

MITSUBISHI ELECTRIC CORP

N/A

APPL-NO:

JP63187414

APPL-DATE: July 27, 1988

INT-CL (IPC): B23K003/06, G05D009/12, H05K003/34

US-CL-CURRENT: 219/85.19

ABSTRACT:

PURPOSE: To automatically adjust a molten solder level by monitoring a change in the level at all times and inputting a detection signal from a laser transmitter/receiver to a control device when the level change arises.

CONSTITUTION: The molten solder surface 18 of a solder tank 14 is irradiated with laser rays from the laser transmitter/receiver 8 and the reflected rays are received by the laser transmitter/receiver 8, by which the change arising from the change in the molten solder level is detected. This signal is transmitted through a circuit 11 to the control device 10 and further, the control device 20 controls a servo motor driving device 23 in the direction of restoring the level change in accordance with the position signal from the laser transmitter/ receiver 8 to rotate a servo motor in the prescribed direction and to simultaneously rotate a feed screw shaft 26 as well. A leveling block 25 is moved as the feed screw shaft 26 rotates. The solder tank 14 moves upward and downward simultaneously as well and the molten solder level is automatically adjusted in this way.

COPYRIGHT: (C)1990, JPO& Japio

19日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

◎ 公 開 特 許 公 報 (A) 平2-37964

Solnt. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成2年(1990)2月7日

B 23 K 3/06 G 05 D 9/12 H 05 K 3/34 B 6919-4E Z 6728-5H M 6736-5E

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全4頁)

⑤発明の名称

自動はんだレベル調整装置

②特 願 昭63-187414

②出 願 昭63(1988)7月27日

⑩発明者 藤田

敏 准

神奈川県鎌倉市上町屋325番地 三菱電機株式会社鎌倉製

作所内

⑪出 願 人 三菱電機株式会社

東京都千代田区丸の内2丁目2番3号

砂代 理 人 弁理士 大岩 增雄 外2名

明知物

1. 発明の名称

目動はんだレベル調整装置

2 特許請求の範囲

自動はんだ付け装置の基礎台とこの基礎台の上 に設置されるはんだ槽とを構造的かつ上下方向可 動に連結するレベル調整機構と、レーザ光級をは んだ槽の裕敏はんだ面に照射しかつ反射光級を受 光するレーザ送受信機と、前配レーザ送受信機を 上配基礎台に固着する支持柱と、レーザ送受信機 よりのレーザ光位置信号が入力される制御装置と、 この制御装置の出力に基を、上配レベル調整機構 を駆動するサーボモータ機構とで構成した自動は んだレベル調整装置。

3. 発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

この発明はブリント基板に電子部品等をはんだ付けする時に用いる自動はんだ付け装置に関し、 自動はんだ付け装置の搭触はんだレベルの変位に 即応して自動的に搭触はんだレベル調整を行なり 装置を提供するものである。

〔従来の技術〕

第2図は従来の自動はんだ付け装置の断面図で ある。図において(1)は自動はんだ付け装置の制御 器, (2a) (2b) は回線A, (3)は基礎台, (4a) (4b) はエアーシリンダーであり、エアーシリン ダー (4a) (4b) は 制御器(I)よりの電気信号を回 級A四を介して受け、上下動する構造となつてい る。(5a)(5b)はキャリアー保持レール。(6)は キャリアー。のは基板であり、エアーシリンダー (4a) (4b) が上下動すると。その動きに伴なつ て連動する構造となつている。(19a) (19b) は はんだ槽固定軸。(20a)(20b)(20c)(20d) はナット、totははんだ槽、toは溶融はんだであり 基礎台(3) にはんだ槽固定軸(19a)(19b) がそれ ゼれナット(20a)(20b)(20c)(20d)により 固定され。さらにはんだ槽固定軸(19a) (19b) にははんだ槽Wが固着され、はんだ槽Wには裕腴 はんだ08が入つている。俗融はんだ面は上記エア シリンダー(4a)(4b)が下降し終えた時、 基板 mが溶触はんだ面に基板厚さの半分極度浸漬する ような位置に構成されている。

次に動作について説明する。制御器(1)より出力 されたはんだ付け開始信号は回線 A(2a)(2b) により、基礎台(3)に固定されているエアーシリン ダー(4a)(4b)に入力されエアーシリンダー (4a) (4b) は下降する。エアーシリンダー(4a) (4b) の上部には、キャリアー保持レール (5a) (5b) があり。キャリアー保持レール (5a) (5b) の上にはキャリアー(6)、キャリアー(6)には基板(7) が保持されているため。エアーシリンダー(4a) (4b)が下降すると基板のも下降する。一方基礎 台(3)にははんだ槽はがはんだ槽固定軸(198)(19 b) により固定されており、はんだ借Uの位置は ェアーシリンダー (4a) (4b) が 下降し終えた時 基板のが溶触はんだ面に基板の厚さの半分程度浸 漬する位置にあるため、エアーシリンダー(48) (4b) が下降すると基板のが溶触はんだ個に受潰 し、基板のに電子部品(図示せず)がはんだ付け される。次に制御器川より出力されたはんだ付け

なされたもので、基板に電子部品等をはんだ付け する際に、くり返しはんだ付けしてもはんだレベ ルが低くなることなく、基板の厚さに対し、一定 のはんだ受潰を確保出来る自動はんだ付け装置の 自動はんだレベル調整装置を得ることを目的とす る。

(課題を解決するための手段)

この発明に係る自動はんだ付け装置の自動はんだレベル調整装置は、はんだ相と、基礎台とを上下方向に変位可能なレベル調整機構で連結し、この調整機構をサーボモーターで駆動する構成としたものである。

〔作用〕

この発明においてはサーボモーターへの入力信号を作る手段として、はんだ楠の裕殿はんだ面より上の位置にレーザー送受信機を、基礎台に連結された支持柱により設置し、上記レーザー送受信機よりレーザー光殿をはんだ付け槽の裕融はんだ面へ照射し反射光殿をレーザー送受信機に受け、 容融はんだのレベル変化に伴なり変化を検出し、

終了信号が回線 A (2a) (2b) によりそれぞれエ アーシリンダー (4a) (4b) に入力され、エアー シリンダー (4a) (4b) が上昇、同時に基板のも 上昇し元の位置に戻る。

上記動作をくり返し基板のはんだ付けを行なつていると、基板のに裕鹼はんだ個が付着するために、はんだ槽40の裕融はんだ似が少なくなりはんだレベルが低下する。そのままの状態では基板のに裕酸はんだ個が付かない等。はんだ仕上りに問題があるため、はんだ僧40の中へ新規にはんだを追加し元のはんだレベルを維持していた。

(発明が解決しよりとする課題)

従来のはんだレベルの調整装置は以上のように 構成されているので、基板をくり返しはんだ付け していると、はんだレベルが低くなり、はんだ仕 上りに影響を及ぼすため、常にはんだレベルに注 意し、低ければその都度溶験はんだの中へはんだ を追加し翼ましいはんだレベルを維持しなければ ならないという繰りがあつた。

との発明は上記のような課題を解決するために

その位置信号にもとずき、レベル変化を復元する 方向にサーポモーターが制御され、かくして自動 的にレベルを調整する。

(実施例)

第1図はこの発明の一実施例を示す自動はんだ付け装置の自動はんだレベル調整装置を示す断面 図である。

図において(1)ははんだ付け装置の制御器, (2a) (2b)は回線 A, (3)は基礎台, (4a) (4b)はエアーシリンダーであり, エアーシリンダー(4a) (4b)は制御器(1よりの電気信号を回搬(2a) (2b)を介して受け下降, 上昇運動する構造となつている。(5a) (5b) はキャリアー保持レール, (6)はキャリアー。 のは基板であり, エアーシリンダー(4a) (4b) が上昇及び下降すると, その動きに伴つて基板(1も連動する構造となつている。

(8) はレーザー送受信機。(9) は支持柱。00 は制御 装置。00は回級 B。02はサーボモーター系駆動装 置であり、基礎台(3) にレーザー送受信機(8) が支持 柱(9) により固定され。レーザー送受信機(8) よりの 電気信号は基礎台(3)に固定された制御装置(0)に回 級B(0)により入力され、さらに制御装置(0)にはサ ーポモーター系駆動装置(0)が連結されている。

はは基礎プロック、08ははんだ相、03はレベリンクプロック、08はネジ送り軸、07は軸受け部であり、基礎台(3)には基礎プロックの2とはんだ槽のとがレベリングプロックので構造的に独固にお合されている。くさびに似いが定の勾配を有するレベリングプロックの3は、いたでの勾配を有するとがである。がにはんだ槽のと構造的に結合されかつ滑動可能である。前配と、は当びアロックの3の一部をなす。軸受け部のと対はは、発達プロックの3の一部をなす。軸受け部のと対はは、対応を対象が、サーボモーター系駆動装置の2に連係されている。

次に動作について説明する。制御器(1)より出されたはんだ付け信号は回顧A(2a)(2b)により 基礎台(3)に固定されているエアーシリンダー(4a) (4b)に入力されエアーシリンダー(4a)(4b)

よつて、レーザー送受信機(B)よりレーザー光線をはんだ情がの解験はんだ面値に照射し、反射光線をレーザー送受信機(B)に受け、溶験はんだレベルの変化に伴なり変化を検出し、その信号を制御装置がへ回線B til で伝え、さらに制御装置がはレーザー送受信機のよりの位置信号にもとずき、レベル変化を復元する方向にサーボモーター系駆動を置なるを制御し、サーボモーターを所定の方向に関係させ、同時にネジ送り軸値も回転する。ネジック19が移動し、同時にはんだ相úも上下動する。かくして自動的に溶験はんだレベル調整が遂行される。

(発明の効果)

以上のようにこの発明によれば、自動はんだ付け装置の溶敝はんだレベル変化を常時監視し、レベル変化が生じると、すぐさまその検出信号がレーザー送受信機より制御装置へ入力され、サーボモーターによつて復帰するまで、レベルが自動的に調整されるから、はんだレベル低下によるはん

は下降する。エアーシリンダー(4a)(4b)の上部にはキャリアー保持レール(5a)(5b)があり、キャリアー保持レール(5a)(5b)の上にはキャリアー(8)、キャリアー(8)には基板のが保持されているためエアーシリンダー(4a)(4b)が下降すると基板のも下降する。

一方基礎台のにはレーザー送受信機のが支持柱 (9)により固定され、レーザー送受信機のよりの電気信号は基礎台のに固定された制御装置のに回線 B (1)により入力される。さらに制御装置のにはサーボモーター系駆動装置(2)が連結されている。

くさびに似て所定の勾配を有するレベリングブロック 151は、いわゆるあり 海構造で基礎台(3) ならびに、はんだ槽 04 と構造的に結合されかつ水平方向に滑動可能である。

前配レベリングブロックはと滑動可能なネジ送り軸はは基礎プロックはの一部をなす軸受け部のとネジ結合され、その軸受け部のを真通したネジ送り軸はの軸端がサーボモーター系駆動装置は2に連係されている。

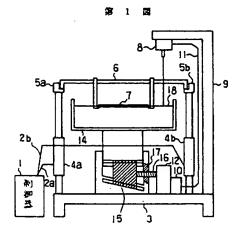
だ付け仕上り上の問題点も解決できる。

4. 図面の簡単な説明

第1図はこの発明による自動はんだ付け装置の自動はんだレベル調整機構の断面図、第2図は従来の自動はんだ付け装置の断面図である。(1)ははんだ付け装置の制御器、(2a)(2b)は回線A、(3)は基礎台、(4a)(4b)はエアシリンダー、(5)はキャリアー保持レール、(8)はキャリアー、(7)は基板、(8)はレーザー送受信機、(9)は支持柱、60は制御装置、63は基礎プロック、06ははんだ機、69はレベリングプロック、06はネジ送り軸、67は軸受け部、68は路融はんだ。

なお図中,同一符号は同一,又は相当部分を示す。 ·

代理人 大 岩 増 堆



28.2b: 回線 A' 3: 表項台 4a4b: エア-3*リター5a5b: キャリアーボラン 保持レール・6: キャリアー7: 系版 8: レーザ送を信職・9: を丹荘・10: 制物が装置 11: 回線 B 12: リエモーター永延動 表置 13: 基度プロック 14: 以んだ 暦・15: レバリンクフロック

16:紀廷/駒 17:駒かr部 18:洛配切んだ

2 🗷